

工业镜头选型

视觉项目如何为工业相机选配合适的镜头?

工业镜头常用种类

- **戊焦工业镜头**(视场角大,光圈大,运用灵活,轻巧,性价比高,应用范围广,存在轻微畸变)
- 止 远心工业镜头(高景深,低畸变,高解析度,倍率恒定;视场角局限,尺寸重量较大,价格相对较高)
- **७ 线扫工业镜头** (高分辨率, 低畸变, 大靶面容量)

定焦工业镜头的选型

步骤 1: 确定相机接口(主要有 C/CS/F/M58 等),比如相机为 C 口,应选择对应 C 口的工业镜头。如没有合适分辨率,可选择更高解析度的 F 口镜头(配合 C 转 F 口的转接环)。

步骤 2: 确定相机的靶面尺寸及分辨率大小(镜头应大于或者等于相机靶面及分辨率)。如果镜头靶面小于相机靶面,图像四周会有黑影产生。如果镜头分辨率低于相机,就会牺牲相机的分辨率,两方面都会影响图像识别的精准度。

步骤 3: 根据需要拍摄的视野范围边长(H或V),相机芯片边长(h或v),镜头离物体之间的工作距离(WD),计算镜头焦距。

长边焦距(f)=(h*WD)/H 短边焦距(f)=(v*WD)/V 长边和短边视野计算的焦距可能不同,应在满足视野前提下选择合适的焦距。

特别注意:

- ▶ 镜头都有最短工作距离,如果低于最短工作距离,则不能正常成像(可适当加配延长环,缩短工作距离,缩小视野范围)。
- ▶ 定焦镜头焦距一般为 (4/6/8/12/16/25/35/50/75/100mm), 通过公式得到的 焦距,请就近选择合适的焦距,相同工作距离下,焦距越短视野越大。
- ▶ 实际使用中,镜头光圈越大:图像品质越好,景深越小。
- ► 同一系列的镜头,焦距越短,景深越大,畸变越大。 (任何镜头都有畸变,不存在无畸变镜头,只能说畸变越低越好做图像处理)



远心工业镜头的选型

选用远心镜头,首先要清楚了解项目对应的要求:

- 1: 要拍摄的视野范围 2: 相机的靶面尺寸 3: 工作距离(镜头离物体距离)
- 4: 使用相机像素大小 5: 景深要求(清晰成像的上下落差) 6: 相机接口

步骤 1: 确定相机接口(主要有 C/F/M58/M42/E 口等),比如相机为 C 口,应选择对应 C 口的远心镜头。

步骤 2: 确定相机的靶面尺寸及分辨率大小(镜头应大于或者等于相机靶面及分辨率)。如果镜头靶面小于相机靶面,图像四周会有黑影产生。如果镜头分辨率低于相机,就会牺牲相机的分辨率,两方面都会影响图像识别的精准度。

步骤 3: 根据需要拍摄的视野范围边长(H 或 V),相机图像传感器边长(h 或 v),计算镜头的光学倍率(M)。

光学倍率 (M)=h/H 或者 光学倍率 (M)=v/V

长边和短边视野计算的倍率可能不同,应在满足视野前提下选择合适的倍率。 步骤 4: 以上确定好后,再根据景深要求和工作距离的要求,选择合适的型 号。如果没有合适的,设备安装环境也有限制,则需要重新估算接近的倍率。

什么情况下需要选择用远心镜头?

- ▶ 当被检测物体厚度较大,需要检测不止一个平面时,如手机 PCB 板上 IC。
- ▶ 当需要检测的缺陷只在同一方向平行照明下才能检测到时。
- ▶ 当需要超过检测精度时,如容许误差为 1um。
- ▶ 当被测物体带孔径、或是三维立体物体时。
- ▶ 当需要低畸变率、图像效果亮度几乎完全一致时。
- ▶ 当被测物体的摆放位置不确定,可能跟镜头成一定角度时。
- ▶ 当被测物体在被检测过程中上下跳动,如生产线上下震动导致工作距离发生变化时。

特别注意:

- ▶ 一般来说, 倍率越高: 视场越小, 精度越高, 景深越小。
- ▶ 不是所有远心镜头都是定倍和固定光圈的,也有可连续变倍手动光圈的。
- ▶ 真正的远心镜头光学精密度极高,一般价格相对高昂,相比定焦镜头最大的 优势是景深/畸变/分辨力,千万不要大材小用哦!
- ▶ 设备的安装空间是否满足远心镜头的使用条件(镜头尺寸+工作距离)。
- ▶ 远心镜头不仅适用于面阵工业相机,同样有线阵相机的远心镜头。



线扫工业镜头的选型

线扫视觉检测系统,可解决高速检测、高精度测量问题,主要应用的行业有: 印刷制品、大型玻璃、粮食色选、LCD面板检测、PCB检测、钢铁检测、烟草异物剔除、光伏行业等。

 $FBL \approx (\beta - \beta_0) \times f' + FBL_0$

EXT=FBL-FBLc

 $L \approx f' \div \beta + f'$

 $WD=L-S_H$

注解: β 表示放大倍率,其中带下标 o 表示参数表中提供的放大倍率,成为基准放大倍率; FBL 表示法兰距,其中带下标 o 表示参数表中提供的法兰距,与基准放大倍率相对应,带下标 c 表示相机的法兰距; EXT 表示接圈长度。

L表示物距,定义为从物体表面到镜头物方主平面的距离;

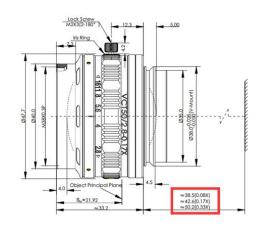
f'表示镜头的焦距; WD 表示工作距离;

SH表示镜头最前端到物方主平面的距离,具体数据可参考尺寸图的标注。

例如: 需要 140mm 的视野,使用华谷动力 4K 相机,芯片尺寸为 28mm (4K $7 \mu m$),相机法兰距 12mm,工作距离 300mm 左右。

- 1: 放大倍率计算: 放大倍率=芯片尺寸/视野=28/140=0.2X
- 2: 工作距离 WD 估算: $L \approx f' \div \beta + f'$ WD=L-S_H
- 以 50/2.8 为例: WD=50÷0.2+50-21.92=278mm
- 以 60/4.0 为例: WD=61.5÷0.2+61.5-28.03=340.97mm

序号	型号	焦距 (mm)	光圈范围
1	WP-VCT28/2.8-0.10X	29	F2.8-F32
2	WP-VCT35/2.8-0.10X	35	F2.8-F32
3	WP-VCT50/2.8-0.17X	50	F2.8-F32
4	WP-VCT60/4.0-0.17X	61.5	F4.0-F32
5	WP-VCT80/4.0-0.17X	80.3	F4.0-F32



3: 确定接圈长度 EXT: FBL≈ (β-βο) ×f' +FBLo ; EXT=FBL-FBLc;

FBL≈ (0.2-0.17) *50+42.6=44.1mm 以 0.17X 为基准

或 (0.2-0.08) *50+38.5=44.5mm 以 0.08X 为基准

或 (0.2-0.33) *50+50.2=43.7mm 以 0.33X 为基准

最后得到接圈长度 EXT= 44-12=32mm。

关于相机法兰距需要到相机的说明书/规格书里面找。

4: 确定接圈

- 镜头接口 V38, 相机接口 M42
- 接圈长度=32mm=ADP+ETB=20.5mm+ETB ,其中 20.5=(18+23)/2 所以, 还需要 11.5mm 的 ETB。